

Capítulo 7

- Funciones iteradas

Funciones numéricas discretas

Una función numérica discreta (f.n.d.) es una función f de los números naturales a los números reales.

$$\begin{aligned} f: \mathbb{N} &\rightarrow \mathbb{R} \\ t &\rightarrow f(t) = y_t \end{aligned}$$

$$f = (y_t) = (y_0, y_1, \dots)$$

Ejemplo

Sea $y_t = 3t^2 + 1$,

entonces

$$(y_t) = (1, 4, 13, 28, \dots)$$

Ejemplo

Sea y_t una f.n.d. tal que:

$$y_t = 2y_{t-1} + 3, \quad y_0 = 5,$$

entonces

$$(y_t) = (5, 13, 29, \dots)$$

Operaciones con funciones numéricas discretas

Si $f = (y_t)$ y $g = (x_t)$ son dos funciones numéricas discretas, se definen las operaciones:

- 1) Suma: $f + g = (y_t + x_t)$
- 2) Producto: $f \cdot g = (y_t \cdot x_t)$
- 3) Producto por escalar ($\alpha \in \mathbb{R}$): $(\alpha f) = (\alpha y_t)$
- 4) Diferencia: $\Delta(y_t) = (y_{t+1} - y_t)$

Ejemplo

Si $y_t = t^2$ y $x_t = 2t - 1$, entonces:

$$(y_t) = (0, 1, 4, 9, 16, \dots)$$

$$(x_t) = (-1, 1, 3, 5, 7, \dots)$$

$$(y_t + x_t) = (t^2 + 2t - 1) = (-1, 2, 7, 14, 23, \dots)$$

$$(y_t \cdot x_t) = (2t^3 - t^2) = (0, 1, 12, 45, \dots)$$

$$3(y_t) = (3t^2) = (0, 3, 12, 27, \dots)$$

$$2(x_t) = (4t - 2) = (-2, 2, 6, 10, \dots)$$

Ejemplo

Si $y_t = t^2$ y $x_t = 2t - 1$, entonces:

$$\begin{aligned}\Delta(y_t) &= (y_{t+1} - y_t) \\ &= ((t+1)^2) - (t^2) \\ &= (2t + 1) = (1, 3, 5, 7, \dots)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Delta(x_t) &= (x_{t+1} - x_t) \\ &= (2(t+1) - 1) - (2t - 1) \\ &= (2) = (2, 2, 2, 2, \dots)\end{aligned}$$

Diferencia finita de orden n

La diferencia finita de orden n de una función numérica discreta (y_t) , se representa por: $\Delta^n(y_t)$ y se define por:

$$\begin{aligned}\Delta^0(y_t) &= (y_t) \\ \Delta^n(y_t) &= \Delta(\Delta^{n-1}(y_t)), \quad n \geq 1\end{aligned}$$

de donde:

$$\Delta^1(y_t) = \Delta(y_t) = (y_{t+1} - y_t)$$

$$\begin{aligned}\Delta^2(y_t) &= \Delta((y_{t+1} - y_t)) \\ &= ((y_{t+2} - y_{t+1}) - (y_{t+1} - y_t)) \\ &= (y_{t+2} - 2y_{t+1} + y_t)\end{aligned}$$

Ecuaciones en diferencias finitas

Una ecuación en diferencias finitas, es una ecuación funcional, que contiene diferencias finitas de una función numérica discreta.

Ejemplo

La ecuación en diferencias finitas:

$$\Delta^2(y_t) - 3\Delta(y_t) = 4,$$

es equivalente a:

$$(y_{t+2} - 2y_{t+1} + y_t) - 3(y_{t+1} - y_t) = 4,$$

es decir:

$$y_{t+2} - 5y_{t+1} + 4y_t = 4,$$

donde la incógnita es la función (y_t) .

Ecuación lineal en diferencias finitas

La ecuación lineal en diferencias finitas

$$C_n y_{t+n} + C_{n-1} y_{t+n-1} + \dots + C_1 y_{t+1} + C_0 y_t = g(t),$$

donde: $\forall i: C_i \in \mathbb{R}$ ($C_n \neq 0, C_0 \neq 0$)

y g es una f. n. d.,

es equivalente a la ecuación:

$$E(y_t) = b(t),$$

donde: $E(y_t) = y_{t+n} + A_{n-1} y_{t+n-1} + \dots + A_0 y_t$

$$b(t) = (g(t) / C_n)$$

$$\text{y } \forall i: A_i = (C_i / C_n)$$

Ecuación homogénea

La ecuación $E(y_t) = b(t)$ es homogénea, si $g(t) = 0$.

Teorema

Sea $E(y_t) = y_{t+n} + A_{n-1}y_{t+n-1} + \dots + A_0y_t$.

1) Si y_1^1 y y_2^1 son soluciones de $E(y_t) = 0$, entonces $\forall k_1, k_2 \in \mathbb{R}$: $(k_1 y_1^1 + k_2 y_2^1)$ es solución de $E(y_t) = 0$.

2) Si y^h es la solución general de $E(y_t) = 0$ y y^p es una solución particular de $E(y_t) = b(t)$, entonces $(y^h + y^p)$ es la solución general de $E(y_t) = b(t)$.

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+2} - 5y_{t+1} + 6y_t = 8$,
donde: $E(y_t) = y_{t+2} - 5y_{t+1} + 6y_t$, $b(t) = 8$.

Como $y_1^t = (2)^t$ y $y_2^t = (3)^t$
son soluciones de $E(y_t) = 0$,
entonces $y^h = k_1(2)^t + k_2(3)^t$
es la solución general de $E(y_t) = 0$.

y como $y^p = 4$
es una solución particular de $E(y_t) = b(t)$,
entonces $(k_1(2)^t + k_2(3)^t + 4)$
es la solución general de $E(y_t) = b(t)$.

Con las condiciones iniciales $y_0 = 15$ y $y_1 = 32$
Se obtiene $k_1 = 5$ y $k_2 = 6$,
luego $y_t = 5(2)^t + 6(3)^t + 4$
es la solución de $E(y_t) = b(t)$.

Ecuación Homogénea y Ecuación Característica

Dada la ecuación lineal en diferencias finitas:

$$y_{t+n} + A_{n-1}y_{t+n-1} + \dots + A_0y_t = b(t),$$

su ecuación homogénea es:

$$y_{t+n} + A_{n-1}y_{t+n-1} + \dots + A_0y_t = 0,$$

su ecuación característica es:

$$X^n + A_{n-1}X^{n-1} + \dots + A_1X + A_0 = 0.$$

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+2} - 5y_{t+1} + 6y_t = 8$,
su ecuación homogénea es:

$$y_{t+2} - 5y_{t+1} + 6y_t = 0,$$

su ecuación característica es:

$$x^2 - 5x + 6 = 0,$$

y las raíces de la ecuación característica son:

$$\lambda_1 = 2 \quad \text{y} \quad \lambda_2 = 3.$$

Solución de una ecuación lineal en diferencias finitas

Dada la ecuación lineal en diferencias finitas:

$$E(y_t) = b(t),$$

donde $E(y_t) = y_{t+n} + A_{n-1}y_{t+n-1} + \dots + A_0y_t$.

- 1) Para cada raíz λ de multiplicidad m de la ecuación característica, y_t^h la solución general de la ecuación homogénea $E(y_t) = 0$ tiene un término de la forma: $(k_1 t^{m-1} + k_2 t^{m-2} + \dots + k_m) \lambda^t$. Si $m = 1$, el término correspondiente en y_t^h es de la forma: $k_1 \lambda^t$.

- 2) Si $b(t) = p_s t^s + p_{s-1} t^{s-1} + \dots + p_0$, y_t^p una solución particular de la ecuación $E(y_t) = b(t)$ tiene la forma: $y_t^p = (q_s t^s + q_{s-1} t^{s-1} + \dots + q_0) t^L$, donde:
 $L = 0$ si el 1 no es raíz de la ecuación característica y $L = m$ si el 1 es una raíz de multiplicidad m de la ecuación característica.

Las constantes: q_s, \dots, q_0 se obtienen reemplazando y_t^p en la ecuación $E(y_t) = b(t)$.

- 3) La solución general de la ecuación $E(y_t) = b(t)$ es $y_t = y_t^h + y_t^p$.

Las constantes: k_1, \dots, k_n se determinan usando las condiciones iniciales: y_0, \dots, y_{n-1} .

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+1} - (1/2)y_t = 3$, con $y_0 = 11$.
La ecuación homogénea es: $y_{t+1} - (1/2)y_t = 0$.
La ecuación característica es: $x - (1/2) = 0$.
La raíz de la ecuación característica es: $\lambda = (1/2)$.
Luego: $y_t^h = k_1 (1/2)^t$.

Como: $b(t) = 3$
 y el 1 no es raíz de la ecuación característica,
 entonces $y^p_t = q_0$.
 Reemplazando $y^p_t = q_0$ en la ecuación dada,
 obtenemos $q_0 - (1/2)q_0 = 3$,
 de donde $q_0 = 6$.
 Luego: $y^p_t = 6$.

La solución general es: $y_t = k_1 (1/2)^t + 6$.
 Usando la condición inicial $y_0 = 11$,
 obtenemos $k_1 + 6 = 11$,
 de donde $k_1 = 5$.
 Luego: $y_t = 5 (1/2)^t + 6$.

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+1} - y_t = 2$, con $y_0 = 3$.
 La ecuación homogénea es: $y_{t+1} - y_t = 0$.
 La ecuación característica es: $x - 1 = 0$.
 La raíz la ecuación característica es: $\lambda = 1$.
 Luego: $y^h_t = k_1 (1)^t = k_1$.

Como: $b(t) = 2$
 y el 1 es raíz de multiplicidad $m = 1$
 de la ecuación característica,
 entonces $y^p_t = q_0 t$.
 Reemplazando $y^p_t = q_0 t$ en la ecuación dada,
 obtenemos $(q_0(t+1)) - (q_0 t) = 2$,
 de donde $q_0 = 2$.
 Luego: $y^p_t = 2t$.

La solución general es: $y_t = k_1 + 2t$.
 Usando la condición inicial $y_0 = 3$,
 obtenemos $k_1 = 3$.
 Luego: $y_t = 3 + 2t$.

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+1} + 2y_t = 12t + 22$, con $y_0 = 9$.
 La ecuación homogénea es: $y_{t+1} + 2y_t = 0$.
 La ecuación característica es es: $x + 2 = 0$
 La raíz de la ecuación característica es: $\lambda = -2$.
 Luego: $y^h_t = k_1 (-2)^t$.

Como: $b(t) = 12t + 22$
 y el 1 no es raíz de la ecuación característica,
 entonces $y^p_t = q_1 t + q_0$.
 Reemplazando $y^p_t = q_1 t + q_0$ en la ecuación dada,
 obtenemos
 $(q_1(t+1) + q_0) + 2(q_1 t + q_0) = 12t + 22$,
 es decir $(3q_1)t + (q_1 + 3q_0) = 12t + 22$,
 de donde $q_1 = 4$, $q_0 = 6$.
 Luego: $y^p_t = 4t + 6$.

La solución general es: $y_t = k_1(-2)^t + 4t + 6$.
 Usando la condición inicial $y_0 = 9$,
 obtenemos $k_1 + 6 = 9$,
 de donde $k_1 = 3$.
 Luego: $y_t = 3(-2)^t + 4t + 6$.

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+2} - y_{t+1} - 12y_t = -24$,
 con $y_0 = 14$, $y_1 = 1$.
 La ecuación homogénea es: $y_{t+2} - y_{t+1} - 12y_t = 0$.
 La ecuación característica es: $x^2 - x - 12 = 0$.
 Las raíces de la ecuación característica son:
 $\lambda_1 = 4$, $\lambda_2 = -3$.
 Luego: $y^h_t = k_1(4)^t + k_2(-3)^t$.

Como: $b(t) = -24$
 y el 1 no es raíz de la ecuación característica,
 entonces $y^p_t = q_0$.
 Reemplazando $y^p_t = q_0$ en la ecuación dada,
 obtenemos $q_0 - q_0 - 12q_0 = -24$,
 de donde $q_0 = 2$.
 Luego: $y^p_t = 2$.

La solución general es: $y_t = k_1(4)^t + k_2(-3)^t + 2$.
 Usando las condiciones iniciales $y_0 = 14$, $y_1 = 1$,
 obtenemos $k_1 + k_2 + 2 = 14$ y $4k_1 - 3k_2 + 2 = 1$,
 de donde $k_1 = 5$ y $k_2 = 7$.
 Luego: $y_t = 5(4)^t + 7(-3)^t + 2$.

Ejemplo

Dada la ecuación: $y_{t+2} - 6y_{t+1} + 9y_t = 20$,
 con $y_0 = 9$, $y_1 = 23$.
 La ecuación homogénea es: $y_{t+2} - 6y_{t+1} + 9y_t = 0$.
 La ecuación característica es: $x^2 - 6x + 9 = 0$.
 La raíz de la ecuación característica es:
 $\lambda = 3$ con multiplicidad $m = 2$.
 Luego: $y^h_t = (k_1 t + k_2)(3)^t$.

Como: $b(t) = 20$
 y el 1 no es raíz de la ecuación característica,
 entonces $y^p_t = q_0$.
 Reemplazando $y^p_t = q_0$ en la ecuación dada,
 obtenemos $q_0 - 6q_0 + 9q_0 = 20$,
 de donde $q_0 = 5$.
 Luego: $y^p_t = 5$.

La solución general es: $y_t = (k_1 t + k_2)(3)^t + 5$.
 Usando las condiciones iniciales $y_0 = 9$, $y_1 = 23$,
 obtenemos $k_2 + 5 = 9$ y $(k_1 + k_2)(3) + 5 = 23$,
 de donde $k_1 = 2$ y $k_2 = 4$.
 Luego: $y_t = (2t + 4)(3)^t + 5$.

Sistema de ecuaciones en diferencias finitas

El sistema de ecuaciones en diferencias finitas:

$$\begin{aligned} y^1_{t+1} &= a_{11}y^1_t + \dots + a_{1n}y^n_t + b_1(t) \\ &\vdots \\ y^n_{t+1} &= a_{n1}y^1_t + \dots + a_{nn}y^n_t + b_n(t) \end{aligned}$$

Puede escribirse de la forma:

$$Y_{t+1} = A Y_t + B(t)$$

donde:

$$Y_t = \begin{bmatrix} y^1_t \\ \vdots \\ y^n_t \end{bmatrix}_{n \times 1} \quad A = [a_{ij}]_{n \times n} \quad B_t = \begin{bmatrix} b_1(t) \\ \vdots \\ b_n(t) \end{bmatrix}_{n \times 1}$$

El sistema es homogéneo, si

$$B(t) = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

Ejemplo

El sistema de ecuaciones:

$$\begin{aligned} x_{t+1} &= -2x_t + 5y_t - z_t \\ y_{t+1} &= x_t - 2y_t + 3z_t + 5t^2 \\ z_{t+1} &= 3x_t + z_t + 2t. \end{aligned}$$

Puede escribirse de la forma:

$$Y_{t+1} = A Y_t + B(t)$$

donde:

$$Y_t = \begin{bmatrix} x_t \\ y_t \\ z_t \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} -2 & 5 & -1 \\ 1 & -2 & 3 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B(t) = \begin{bmatrix} 0 \\ 5t^2 \\ 2t \end{bmatrix}$$

Solución de un Sistema de ecuaciones en diferencias finitas

1) La solución general de la ecuación homogénea:

$$Y_{t+1} = A Y_t$$

es: $Y_t^n = A^t k$,

donde: $A^0 = I$

$$A^t = A A^{t-1}, t \geq 1 .$$

2) Si $B(t) = \begin{bmatrix} b_1(t) \\ \vdots \\ b_n(t) \end{bmatrix}$

Una solución particular de la ecuación:

$$Y_{t+1} = A Y_t + B(t)$$

es:

$$Y_t^p = \begin{bmatrix} p_1^t \\ \vdots \\ p_n^t \end{bmatrix}$$

donde: p_i^t tiene la forma correspondiente a $b_i(t)$

Las constantes en Y_t^p
se obtienen reemplazando Y_t^p
en la ecuación $Y_{t+1} = A Y_t + B(t)$

3) La solución general de la ecuación:

$$Y_{t+1} = A Y_t + B(t),$$

es: $Y_t = Y_t^n + Y_t^p$.

Las constantes: k_1, \dots, k_n ,

se determinan usando las condiciones iniciales:

$$y_0^1, \dots, y_0^n .$$

Ejemplo

Dado el sistema de ecuaciones:

$$x_{t+1} = 4 x_t - 2 y_t - 2$$

$$y_{t+1} = 7 x_t - 5 y_t + 2$$

Se puede escribir de la forma:

$$Y_{t+1} = A Y_t + B(t),$$

donde:

$$Y_t = \begin{bmatrix} x_t \\ y_t \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ 7 & -5 \end{bmatrix} \quad B(t) = \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Como $B(t) = \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix}$, entonces $Y^p_t = \begin{bmatrix} q_1 \\ q_2 \end{bmatrix}$

reemplazando en la ecuación dada obtenemos:

$$q_1 = 4q_1 - 2q_2 - 2 \quad \text{y} \quad q_2 = 7q_1 - 5q_2 + 2,$$

de donde: $q_1 = 4$, $q_2 = 5$

La solución general es: $Y_t = A^t \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix}$

Usando la condición inicial $Y_0 = \begin{bmatrix} 10 \\ 12 \end{bmatrix}$

obtenemos $k_1 + 4 = 10$ y $k_2 + 5 = 12$,

de donde: $k_1 = 6$ y $k_2 = 7$.

Luego:

$$Y_t = \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ 7 & -5 \end{bmatrix}^t \begin{bmatrix} 6 \\ 7 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

Valores propios

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

$\lambda \in \mathbb{R}$ es un valor propio de A ,

si existe $V \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ($V \neq 0$)

tal que: $AV = \lambda V$.

Vectores propios

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

$V \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ($V \neq 0$) es un vector propio de A correspondiente al valor propio λ ,

si $AV = \lambda V$.

Ecuación característica

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

La ecuación característica de A es:

$$\det(\lambda I - A) = 0.$$

Teorema

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

- 1) λ es un valor propio de A si y sólo si λ es una raíz de la ecuación característica de A .
- 2) V es un vector propio de A correspondiente al valor propio λ si y sólo si $(\lambda I - A)V = 0$, ($V \neq 0$).

- 3) Si V_1, \dots, V_n son n vectores propios de A linealmente independientes, correspondientes a los valores propios $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ de A , entonces $D = P^{-1} A P$, donde $P = [V_1, \dots, V_n]$ y $D = [\lambda_i]$ es una matriz diagonal.

Cálculo de A^{-1}

Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

Si $D, P \in \mathbb{R}^{n \times n}$ son tales que $D = P^{-1} A P$, entonces $A^{-1} = P D^{-1} P^{-1}$.

Si $D = [\lambda_i]$ es una matriz diagonal, entonces $D^{-1} = [\lambda_i^{-1}]$.

Ejemplo

Dada la matriz $A = \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ 7 & -5 \end{bmatrix}$

Su ecuación característica es: $\det(\lambda I - A) = 0$, es decir: $\lambda^2 + \lambda - 6 = 0$ y sus raíces son: $\lambda_1 = 2$ y $\lambda_2 = -3$.

Sea $V = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ tal que $(\lambda I - A)V = 0$.

Si $\lambda = 2$,

entonces $x = y$

y un vector propio correspondiente es

$$V_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Si $\lambda = -3$,

entonces $7x = 2y$

y un vector propio correspondiente es

$$V_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \end{bmatrix}$$

Luego $D = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}$ y $P = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 7 \end{bmatrix}$

entonces

$$A^t = P D^t P^{-1} = (1/5) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} (2)^t & 0 \\ 0 & (-3)^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 7 & -2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Luego $A^t = (1/5) \begin{bmatrix} 7(2)^t - 2(-3)^t & -2(2)^t + 2(-3)^t \\ 7(2)^t - 7(-3)^t & -2(2)^t + 7(-3)^t \end{bmatrix}$